

Промышленная робототехника – сделано в России

Представлен обзор актуальных на сегодняшний день отечественных разработок промышленных роботов манипуляторов, роботов палетайзеров, дельта роботов, коллаборативных роботов, мобильных робототехнических комплексов. Приведены их краткие технические характеристики, функциональные возможности и примеры недрений.

Ключевые слова: промышленные роботы манипуляторы, дельта роботы, коллаборативные роботы, мобильные робототехнические комплексы.

Никулина Ирина Владимировна – научный сотрудник Института проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН.

Список литературы

1. Козырев Ю.Г. Промышленные роботы. Справочник. Изд. 2. 1988 г.
2. Козырев Ю.Г. Захватные устройства и инструменты промышленных роботов. Уч. пособие. 2010. 312с.
3. Зенкевич С. Л., Ющенко А. С. Основы управления манипуляционными роботами. 2-е изд. М.: Изд-во МГТУ им. Н. Э. Баумана, 2004. 480 с.

Nikulina I.V. Industrial robotics – Made in Russia

The paper overviews the most recent domestic designs of industrial robots: manipulators, palletizers, delta robots, collaborative robots, and mobile robot systems. Their performance data, functionalities, and possible applications are outlined.

Keywords: industrial robots, manipulators, delta robots, collaborative robots, and mobile robot systems.